MatriXIO Pro 数字量混合模块使用手册 MXIO 423-1BL00-0AA0



1.	安全须知	3
	1.1. 声明	3
	1.2. 责任免除	3
	1.3. 安全警告	3
	1.4. 紧急处理	3
2.	文档版本	4
3.	产品概述	5
	3.1. 产品介绍	5
	3.2. 性能描述	6
	3.3. 指示灯说明	7
4.	硬件安装	7
	4.1. 安装要求	7
	4.2. 安装步骤	8
5.	电气接线	.11
	5.1. 操作规则	.11
	5.2. 操作前检查	. 11
	5.3. 接线建议	.11
	5.4. 接线	. 11
6.	检修维护	.13
	6.1. 拆卸前连接器	.13
	6.2. 拆卸线缆	.14
	6.3. 拆卸模块	.14
	6.4. 拆卸背板	.15
7.	编程示例	.16
	7.1. PROFINET	16
	7.2. EtherCAT(TwinCat3)	.18
	7.3. EtherCAT(Codesys)	.20
	7.4. EtherCAT(Sysmac Studio_OMRON)	.23
8.	技术规范	25
9.	尺寸图	.26

1. 安全须知

1.1. 声明

本文件所属的产品/系统只允许由符合各项工作要求的合格人员进行操作。 其操作必须遵照各自附带的文件说明,特别是其中的安全及警告提示。由于具 备相关培训及经验,合格人员可以察觉本产品/系统的风险,并避免可能的危险。

1.2. 责任免除

我们已对印刷品中所述内容与硬件和软件的一致性作过检查。然而不排除 存在偏差的可能性,因此我们不保证印刷品中所述内容与硬件和软件完全一致。 印刷品中的数据都按规定经过检测,必要的修正值包含在下一版本中。

1.3. 安全警告

MatriBOX产品只允许用于目录和相关技术文件中规定的使用情况。如果要使用其他公司的产品和组件,必须得到 MatriBOX 推荐和允许。正确的运输、储存、组装、装配、安装、调试、操作和维护是产品安全、正常运行的前提。必须保证允许的环境条件。必须注意相关文件中的提示。

1.4. 紧急处理

如遇线路短路或设备故障请立即断电并按手册内容调试,如操作无效请及 时联系厂家进行售后维护。

2. 文档版本

修订日期	发布版本	变更内容
2024-10-15	1.3.0	 修订"3.1.2产品型号编码规则"章节 修订"3.2性能描述"章节 修订"5.4接线"章节 更新"7.编程示例"章节中图片
2024-07-24	1.2.0	 新增第 19页"7.3EtherCAT(Codesys)"。 新增第 22页"7.4EtherCAT(Sysmac Studio_OMRON)"。
2024-06-20	1.1.1	 ● 修订"3.2性能描述"章节
2024-05-20	1.1.0	● 初始版本

3. 产品概述

3.1. 产品介绍

3.1.1. 产品简介

MartiXIO Pro 扩展模块采用高密度设计,PUSH-IN 技术弹簧端子,通过 6 种颜色端子区分 I/O 种类。



3.1.2. 产品型号编码规则



3.2. 性能描述

16 路数字量输出, 16 路数字量输入模块。

3.2.1. 规格说明

项目	描述					
型号	MXIO 423-1BL00-0AA0					
额定输入电压	24V DC(20.4V DC~28.8V DC)					
总线输入额定电流	300 mA					
背板功率损耗	1.1 W					
短路保护	yes					
状态显示	yes					
模块状态	green LED					
模块错误显示	red LED					
材料	PPO-GF10					
安装	35 mm DIN 导轨,符合 EN60715 标准					
尺寸 (宽×高×深)	30mm×109mm×78mm					
毛重	90g					
工作温度/储存温度	-20°C~55°C / -20°C~80°C					
防护等级	IP20					
认证	CE RoHS					
电气隔离	500V AC					
	输入特性					
输入类型	数字量输入					
信号逻辑输入	NPN/PNP					
输入通道	16					
输入特性曲线	IEC61131-2, type1					
"0"信号电压	-3-5V					
"1"信号电压	15-30V					
中间过渡状态	5-15V					
频率范围	1000Hz					
信号 "1 "的输入电流 (ON 电流)	6.8mA					

项目	描述					
可连接双线 BERO	yes					
BERO 最大允许静态电流	1.5mA					
ON/OFF 响应时间	<165µs/<380µs					
输入字节	2					
	输出特性					
输出类型	数字量输出					
信号逻辑输入	NPN					
输出通道	16					
最大负载电流	0.5A/通道 6A/模块					
灯负载	10W					
并行切换输出,实现负载 冗余控制	yes					
并行开关输出,提高功率	yes					
带电阻负载时的最高开关 频率	1000 Hz					
带电感负载时的开关频率	2Hz					
灯负载时的开关频率	10Hz					
输出字节	2					

3.3. 指示灯说明

16 路数字量输出, 16 路数字量输入模块系统状态指示灯

序号	指示灯标识	名称	状态	说明
1	PWR		绿色	电源接通时点亮
2	EDD	模块故障指	灭	设备正常
2	EKK	示灯	亮	模块存在错误

4. 硬件安装

4.1. 安装要求

安装前需要确认如下事项: DIN 导轨已被固定好。

● DIN 导轨型号为 TH35-7.5(1.0), 根据 IEC75 标准制造。DIN 导轨的尺

寸图如下所示。(单位:mm)

● 模块安装后在 DIN 导轨固定, 防止滑动。



4.2. 安装步骤

 注意上方的导向挂钩需滑入左侧模块的上边缘,下方突出的三个金属 触点需正确滑入左侧模块下方的导向槽。



2) 应向后推动模块,使其紧贴导轨



3) 检查稳定性如果模块无法固定在 DIN 导轨上,请将模块从底座上拆下 进行检查。

检查操作步骤:

1) 按下模块上方的按钮,卸下背板。



2) 逆时针转动固定旋钮,将十字的长边旋转到垂直位置。



- 3) 将模块后面的连接指与背板的插槽对齐,然后向后推并固定背板。
- 4) 重新安装。

5. 电气接线

5.1. 操作规则

- 请遵守具体应用的相关安全和事故预防规定(例如,机器指令)。
- 符合 IEC60204 标准(对应于 DINVDE0113)的急停设备必须在工厂或系统的所有操作模式下都保持有效。
- 根据 IEC61131-2 或 IEC61010-2-201, 24VDC 电源的电源装置必须提供安 全超低压电。

5.2. 操作前检查

- 确保接地可靠。
- 线路电压相对于额定值的波动/偏离必须在允许的误差范围内。
- 输出电压为 24VDC 的负载电源/系统电源需要安全电气隔离和电压限制(超 低电压)。

5.3. 接线建议

使用相应的电缆连接模块,连接线路建议使用带绝缘套管的针型接线端头。

适用接线规则	信号接线端子
导线截面	0.5mm ² -1.0mm ²
每个连接的导线数	1
符合 DIN46228 的针型端头	E型,长10mm
针型端头直径	0.5~1.0mm

5.4. 接线

模块实物中黄色代表数字量输入,橙色代表数字量输出,绿色代表公共端 输入,红色代表 24VDC,蓝色代表 0VDC

MXIO 423-1BL00-0AA0 数字量混合模块接线图如下:

MXIO 423-1BL00-0AA0 数字量16路输入 数字量16路输出(漏型) 源型输入 漏型输出



CHIx	数字量输入通道		
CHQx 数字量输出通道			
1	背板总线接口		
2	信号隔离		
3	输出信号转换		
(4)	输入信号转换		

注意:输入通道支持 NPN 和 PNP,输出通道 NPN

操作步骤:将螺丝刀插入解锁孔并插入信号线



6. 检修维护

6.1. 拆卸前连接器

操作步骤:

- 1) 按压前连接器拆卸按钮
- 2) 将前连接器向下翻转 45°



3) 脱开挂钩,取出前连接器



6.2. 拆卸线缆

操作步骤:将螺丝刀按入解锁孔,拔出线缆



6.3. 拆卸模块

操作步骤:

- 1) 按压模块上方按钮
- 2) 向前拔出模块



6.4. 拆卸背板

操作步骤:

- 1) 断开 24V 电源供电
- 2) 先根据 6.3 步骤拆卸模块
- 3) 将背板固定旋钮顺时针旋转到底,十字口长边旋转至水平位置



4) 取出背板



7. 编程示例

7.1. PROFINET

1) 将描述文件导入到软件中,后设备添加到 PN 耦合器中

PLC_1 CPU 1511-1 PN	IO-device MXIO155-1PN0 Not assigned	
< III	Select IO Name	ROFINET interface_1
PN-IO [IE1] General IO tags 2) 添加混合模块	System constant ,分配Q地址,I地均 愛瓶外砚图 画 网	OK Cancel 比及修改模块参数 编视图 IN 设备视图 选项
Image: Second	vv.m mmm r/gut Q r/gut	5-TPN01-0 MO01555-TP. A 健康 DO(NPN) MO10555-TP. A 健康 DO(NPN) MO10555-TP. A 健康 DO(NPN) MO10555-TP. A 健康 Molocity and the and a module A Analog Input Vortuat A Analog Input Vortuat A Analog Input Vortuat A Analog Input Vortuat B Dista UO B Dista Output B Dista DO(NPN) B DISTA
16DU/16D0(NPN)_1 [16DU/16D0(NPN)] 常規 輸入 ・ 環境 輸入 ・ 環境登数 切り抱社 ・	認備地址: 2 结果地址: 3 等时同步模式 组织块: …(自动更新) 过程映像: 自动更新	▲ 2 诊断 ■ ■ ▼ 信息 · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
输出地址	起始地址: 2 (大面)(4): 2	16 Digital Input,16 Digital Output, NPN

则日伊			项	1目1 ▶	PLC_1 [CPU 1511	-1 PN] → PLC 变量 →	变量表_1 [32]					- •
设备											@ 变重	I 用户常常
E	L		10	2 ≝2 5	> → ♥ ♥ 前							u
				表量变	£_1							
• 🛅 项	目1		\	â	名称	数据类型	地址	保持	从 H	从 н	在 H	监控
-	添加新设备		1	-	12.0	Bool	%12.0					
60	设备和网络		2	-	12.1	Bool	%12.1		~			
- 🖬	PLC_1 [CPU 1511-1 PN]	. 3	-	12.2	Bool	%12.2	0				
	📑 设备组态		4	-	12.3	Bool	%12.3	0				
	鬼 在线和诊断		5	-	12.4	Bool	%12.4					
Þ	🔜 软件单元		e	-	12.5	Bool	%12.5					
•	🛃 程序块		7	-00	12.6	Bool	%12.6					
	📑 添加新块		8	-	12.7	Bool	%12.7					
	Main [OB1]		9	-00	12.8	Bool	%13.0				~	
•	📴 工艺对象		1	-	12.9	Bool	%13.1					
•	🔤 外部源文件		1	-	12.10	Bool	%13.2			~		
•	🔁 PLC 变量		1		12.11	Bool	%13.3		Image: A start and a start			
	🝇 显示所有变量		1	-	12.12	Bool	%13.4		Image: A start and a start			
	💣 添加新变量表		1	-00	12.13	Bool	%13.5		Image: A start and a start			
	<table-of-contents> <table-of-contents> 玉认变量表 [55]</table-of-contents></table-of-contents>		1	-	12.14	Bool	%13.6	0	Image: A start and a start			
	📲 变量表_1 [32]		1	-00	12.15	Bool	13.7		Image: A start and a start			
•	💽 PLC 数据类型		1						V	V	 Image: A start of the start of	
•	詞 监控与强制表		1	-	Q2.0	Bool	%Q2.0					
/ 详细	视图				Q2.1	Bool	%Q2.1					
			- 2	-	Q2.2	Bool	%Q2.2	0				
			_ 2	-00	Q2.3	Bool	%Q2.3	0				
			2	-	Q2.4	Bool	%Q2.4		Image: A start and a start			
名称		数据	2	-	Q2.5	Bool	%Q2.5	0				
1	2.0	Bool 4	12	-	Q2.6	Bool	%Q2.6					
1 12	2.1	Bool	2	-	Q2.7	Bool	%Q2.7	0				
a 13	2.2	Bool	_ 2	-00	Q2.8	Bool	%Q3.0	0				
0 13	2.3	Bool	2	-	Q2.9	Bool	%Q3.1	0				
	2.4	Bool	2	-	Q2.10	Bool	%Q3.2		~			
0 0	2.5	Bool	2	-	Q2.11	Bool	%Q3.3	0				
	2.6	Bool	3	-	Q2.12	Bool	%Q3.4	0				
-	7	Roal	1.2	-63	02.13	Bool	%03.5	()				

3) 建立 IO 变量表,地址对应关系如下

7.2. EtherCAT(TwinCat3)

1) 右键 Devices 点击 scan, 或在耦合器中 Slots 配置模块



Slot	Module		Module	Ident			Module	Modulelde	Description
Met Terminals	16DI/16DO(NPN)		0x08219	9800			Digital Input Terminals	inoduleide	Description
Meter Terminals						<	1201 (NPN/PNP)	0x0C219800	MXIO 421-18I 00-0AA0
Motri Terminals							Mari 16DI(PNP/NPN)	0x00219800	MXIO 421-1BH00-0AA0
Meet Terminals						V	Mari 8DI(PNP)	0x00F19800	MXIO 421-18E01-0AA0
Met Terminals							Digital Output Terminals		
Met Terminals					- N		100 32DO(NPN)	0x08419800	MXIO 422-1BL00-0AA0
Met Terminals							Mer 32DO(PNP)	0x05419800	MXIO 422-1BL01-0AA0
Meter Terminals						N	Meet 16DO(NPN)	0x00419800	MXIO 422-18H00-0AA0
Meter Terminals							Meet 16DO(PNP)	0x01419800	MXIO 422-18H01-0AA0
Metri Terminals							Matti 8DO(PNP)	0x00D19800	MXIO 422-18F01-0AA0
Metri Terminals							Mixed Digital In&Out Termin	als	
Motri Terminals							216DI/16DO(NPN)	0x08219800	MXIO 423-1BL00-0AA0
MotriTerminals							16DI/16DO(PNP)	0x04219800	MXIO 423-1BL01-0AA0
Motri Terminals							Matri 8DI/8DO(NPN)	0x00B19800	MXIO 423-1BH00-0AA0
Motri Terminals							Matri 8DI/8DO(PNP)	0x01B19800	MXIO 423-1BH01-0AA0
Metri Terminals							Analog Input Terminals		
Motri Terminals							Motri 8AI(V)	0x00819800	MXIO 431-1KF00-0AA0
Motri Terminals							Meeri 8AI(I)	0x00C19800	MXIO 431-1KF01-0AA0
MotriTorminale							Analaa Outnut Terminale		
ame	Online Ty	/pe	Size	>Addr	In/Out	User ID	Linked to		
Digital input 16	U	INT	2.0	39.0	Input	0			
WcState	BI	Т	0.1	1522.1	Input	0			
InputToggle	BI	Т	0.1	1524.1	Input	0			
State	U	INT	2.0	1548.0	Input	0			
AdsAddr	A	MSADDR	8.0	1550.0	Input	0			

2) 程序变量关联到 IO 模块中



7.3. EtherCAT(Codesys)

1) 选中耦合器,右键选择添加设备,在弹窗中选择_16DI_16DO_NPN_, 点击添加设备



2) 双击 I/O 模块,在 Module I/O 映射中,设置总是更新变量:使能 1

		Device Mi _16D1_16D0_NPN_ X									
Untitled1 Device (CODESYS Control Win V3 x64)	■ 启动参数	查找		过滤器	- 显示所	有			• 小为IO通道添加FB + 转到实例		
+ 回) NC逻辑 ※ 國 EtherCAT Master (EtherCAT Master) 출 11 MatRox EC Coupler (155-IECO1-OAAO) 121	Module(2004年) NoduleEC計算 信息	Satisfies (1997) + □ 16#1500 Digital iS Out. + □ 16#1A00 Digital iS Impu.	8287	透道	地址	20 19	单元	凝述			

 点击在线,选择多重下载,在弹窗中选择总是执行完全下载,下载后 选择"登录到",点击"启动",可以进行 I/O 监控,以及进行预备值写入 测试。



 4) 使用示例:创建 POU (P1_IO),创建变量(QX0_0),绑定到模块地址 (%QX0.0),示例程序表示为:当变量 iX0_0 为 true 时,将变量 QX0_0 写入 true。

Untitled1.project* - CODESYS	

文件	编	ili i	视图		工程	4	编译	đ	E线	调	试	I	Į.	窗口		帮助					
1		8	5	Cil	*		ß	×	1	¢.¢₿	1	<u>^</u>		1	*1	*	*	ď	Application [Device: PLC逻辑	<u></u>] •	•



। त्री Untitled1	- 4	×	EtherCAT_Maste	1.10	_88DIO_	MXIO_423_1	BHOO_OAAO	
● ②			表达式	类型 BIT BIT	值 TRUE TRUE	准备值	地址 %QX0.0 %IX0.0	注释
■ PDO (PRG) ■ PLC_PRG (PRG) ■ 鍵 任务配置 ● ② EtherCAT_Task (IEC-Tasks) ■ ○ ③ EtherCAT_Task (IEC-Tasks) ■ ○ ③ EtherCAT_Mask (IEC-Tasks) ■ PLC_PRG ■	ule)		☐ 1 IF iX0_0 2 QX0_ 3 ● END_IFRE	TRUE THE TRUE := URN	SN = TRUE;			

7.4. EtherCAT(Sysmac Studio_OMRON)

1) 在配置和设置栏中,点开 EtherCat 配置界面,右键主设备点击"写入从 设备节点地址",进行分配节点地址,写入完成后断电重启 IO 设备,重 启完成后右键主设备点击"与物理网络配置比较合并"选项,扫描网络中的 设备。



2)应用合并实际物理网络配置。

	文件(E) (論指(E) 収留(V) 挿入(I) 工程(P) 控制器(O 模拟(S) 工具(T) 窗口(W) 帮助(F	-D		
PROTEINIDIA PROTEINIDIA	メ 巻 論 き う さ 倉 一回 神 人 銘 雨 雨 糸 A Q 秋	A X & # 5 % O D P II	Q Q "L	
	● 26日町の式店 ● 26日の式店 ● 26日の工作 ● 26日の工作 ● 26日の工作 ● 26日の工作 ● 26日の工作 ● 26日の工作	またもは市田原始体化で またもは市田原始体化で またるは市田原始体化で 「日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本	項目会称 値 10.554% 日本 (1) (20.55%) 「フリークローンン マリークローン マリークロー マリー マリークロー マリークロー マリークロー マリー マー マリークロー マリー マリー マー マー マー マー マー	This * Buttom * Sevo Drives * Berro Drives * Sevo Drives * Berro Drives * </td

文件(F) 端相(E) 税間(V) 抽入(I) 上程(P) 控制器(C) 機拟(S) 上具(I			- 0 ×
X ● 6 きっぺ 2 回 ほ A ※ 同 目 ※) Bell(W) 格助(H) A 120 民 A A A A A A G A G A G	9. P H Q Q R	
多视图浏览器 ♥ 漏 EtherCAT	Coupl IVO 映射 ×		工具箱・・・
new_Controller_0 V III 经数 场口	说明 R/W 数3	振关型 变量 变量注释 变量类型	<检索> ▼ 2 ×
◆ 配面和设置 节点1 ▼ MatriBox EC-Coup ・ EtherCAT 插槽0 ▼ 8DJ/8DO(NPN)	ler		
▼	s)_Digital Output 8bit_ W USIN _Digital input 8bit_600 R USIN	n. 	
CPU/扩展机架 CPU机架 CPU机架 CPU机架		1. 1.51台(P)	
 ► (运动控制设置) 		開始(U) 正的(R)	
✓ Cam数据设置 ● 事件设置			
 任务设置 数据跟踪设置 		並用##<77373 (X) 创建新设备变量(V)	
◆= OPC UA设置 ◆ 编程		创建使用指定前缀的设备变量(W)	
▼a POUs ▼≍程序		册除变量(D) 映射列表(M)	
• ≔ Program0			
★ 功能 ★ 功能块			
▶= 数据 ▶n 任务			
fe:17		- 1 -	
1 1 2045	1 1927 7 * 1 134.000, 1		
1 時选器			
4) 租房炉屋			
4〕 住户编与。			
-口 节点1 : MatriBox EC-Coupl Section0 - Progr	ram0 🗙 🛹 I/O 映射 🛛 🔤 全局变量		
变量 0 true		haut	
		O	_ ^
12日 1日	value2—In1 1—In Out—	-M1_Digital8_Output_s_Digital_Output_8bit_7000_01	
M1_Digital8_Input_s_Digital_input_8b	vit_6000_01— In2		
■	□□ 異乃钽它同止仕送3	新读些现在	
37 推开元城旧让阻止	主义性厅时少传达主	均1工则奋宁。	
		A had seen on the form the set	- U X
计算机: 数据名称 计3	早初: 更新日期 控制器: 更新日期 24/7/10 10:10:42 2024/7/10 10:09:06	控制器: 数据名称 比较	-
202		5 141301	
202 9 Alter X 1 1 2 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1		Horsen All 法相关的 All All All All All All All All All Al	
0 - 19-0 (*1591) 0 - 19-0 (*1591) 0 - 19-0 (*1591) 0 - 19-0 (*1591) 0 - 19-0 (*1591) 0 - 19-0 (*1591) 0 - 19-0 (*1591) 0 - 19-0 (*1591)		Hower X 生化设备 Hower X 是使者或量 卫士: Hardford C Comparison	
	AV201 12104 1 AV201 01141 AV201 01000 AV201 01141 AV201 01000 AV7/10 100906 2024/7/10 100906 4/7/10 100337 2024/7/10 100337	10250 10250 - 211200日 ・ 10250 - 21200日 また1 - 1050日からで 100 (2000日の1820) ・ CPU/T成初発 ・ CPU/T成初発	
● ● Name 2111日 (2015) ● ● Name 2111日 (2015) ● ● Phylosophylo	Micros (2004) 2007/20 College Biological (2014) 3007/20 30000 Micros (2014) 3007/20 30000 Micros (2014) 2004/7/10 1009/06 4/7/10 10:03:37 2004/7/10 10:03:37 4/7/10 10:03:37 2004/7/10 10:03:37	10250 10250 - 211:04時 ・11:20 - 212:04時 の第 正分析 - 10:201 (2010) ・ CPU/計 度相理 ・ CPU/計 度相理 ・ CPU/計 度相理 単元 ・ 17:5時時的音	
・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	M2 mail M2 M2 M2 M2 M2 M2 M2 M2 M2 M2 M2 M2 M2 M2 M2 M2 M2 M2 M	10201 1020 10201 10201 1020 10201	
・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	H2 104 (2004) H2 007 (2004) M2 104 (2004) M2 007 (2004) <t< td=""><td>1020 1020</td><td></td></t<>	1020 1020	
・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	Initial Control Initial Control Initial Contreteeeeeeeeeeeeeeeeeeeeeeeeeeeeeeeeee	10257 10257 ・ 10507 20 20 20 20 20 20 20 20 20 20 20 20 20	
・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	H1 100 (0) (0) (0) (0) (0) (0) (0) (0) (0) (10257 10257 ・ 10557 2015年10日 ・ 10557 2015年10日 ・ CPUが定机架 ・ CPUが定机架 ・ CPUが定机架 単元 ・ 控制器设置 技術設置 均常に比較的 に で に の 常に して に の で の に し つ に し 一 の に し つ に し 一 の に し 一 の に し 一 の に し 一 の に し 一 の に し 一 の に し 一 の に し 一 の に し 一 の に し 一 の に し 一 の に し こ し 一 の に し 一 の こ し 一 の こ し 一 の こ し 一 の こ し こ し こ し こ し こ し こ し こ し こ し こ し こ し こ し こ し こ し こ し こ し こ し こ つ し こ こ こ の の の の の の の の の の の の の	
・ > 10 10 10 <td>Home Home Home<td>10257 10257</td><td></td></td>	Home Home <td>10257 10257</td> <td></td>	10257 10257	
・ > 10 ・ 10 ・ 10 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 <th11< th=""> 11 11 11<!--</td--><td>11/10/10/20141 10/07/201404 12/10/10/10/10/10/2014 10/07/2014 12/10/10/10/10/2014 10/07/2014 12/10/10/10/2014 2024/7/10 12/10/10/2014 2024/7/10 12/10/10/2014 2024/7/10 12/17/10 10/03/37 24/7/10 10/03/37 24/7/10 10/03/37 24/7/10 10/03/37 24/7/10 10/03/36 24/7/10 10/03/36 24/7/10 10/03/36 24/7/10 10/03/37 24/7/10 10/03/37 24/7/10 10/03/37 24/7/10 10/03/37 24/7/10 10/03/37 20/17/10 10/03/37 20/17/10 10/03/37 20/17/10 10/03/37 20/17/10 10/03/37 20/17/10 10/03/37 20/17/10 10/03/37 20/17/10 10/03/37 20/17/10 10/03/36 20/17/10 10/03/36 20/17/10 10/03/36 <tr< td=""><td>10201 ・ 10201 ・ 10201 ・ 10201 ・ 10201 ・ 10201 ・ CPU方配 ・ CPU方面 ・ 加速の ・ 地域の ・ 地域の ・ 地域の ・ 地域の ・ 地域の ・ 地域の</td><td></td></tr<></td></th11<>	11/10/10/20141 10/07/201404 12/10/10/10/10/10/2014 10/07/2014 12/10/10/10/10/2014 10/07/2014 12/10/10/10/2014 2024/7/10 12/10/10/2014 2024/7/10 12/10/10/2014 2024/7/10 12/17/10 10/03/37 24/7/10 10/03/37 24/7/10 10/03/37 24/7/10 10/03/37 24/7/10 10/03/36 24/7/10 10/03/36 24/7/10 10/03/36 24/7/10 10/03/37 24/7/10 10/03/37 24/7/10 10/03/37 24/7/10 10/03/37 24/7/10 10/03/37 20/17/10 10/03/37 20/17/10 10/03/37 20/17/10 10/03/37 20/17/10 10/03/37 20/17/10 10/03/37 20/17/10 10/03/37 20/17/10 10/03/37 20/17/10 10/03/36 20/17/10 10/03/36 20/17/10 10/03/36 <tr< td=""><td>10201 ・ 10201 ・ 10201 ・ 10201 ・ 10201 ・ 10201 ・ CPU方配 ・ CPU方面 ・ 加速の ・ 地域の ・ 地域の ・ 地域の ・ 地域の ・ 地域の ・ 地域の</td><td></td></tr<>	10201 ・ 10201 ・ 10201 ・ 10201 ・ 10201 ・ 10201 ・ CPU方配 ・ CPU方面 ・ 加速の ・ 地域の ・ 地域の ・ 地域の ・ 地域の ・ 地域の ・ 地域の	
● ●	121.01.01.01.01.01.01.01.01.01.01.01.01.01	10257 10257 10257 10257 10257 10257 10257 10257 10257 10257 10257 10257 10257 10257 10257 10257 10257 10257 1025	
● ●	H2 102 102 1021 H2 102 1021 1021 H2 102 1021 1021 H2 1021 1021 1021 1021 H2 102 1021 1021 H2 1021 1021 1021 H4 7/10 10:03:07 1021 1021 H2 1021 1021 H4 7/10 10:03:07 1021 H2 1021 1021 H4 7/10 10:03:07 1021 H2 1021 H4 7/10 10:03:07 1021 H2 1021 H4 7/10 10:03:07 1024 H2 1021 H4 7/10 10:03:07 1024 H2 1021 H4 7/10 10:03:07 1024 H2 1021 H4 7/10 10:03:08 1024 H2 1003:08 1024 H4 7/10 10:03:08 1024 H2 101003:08 1024 H4 7/10 10:03:08 1024 H2 1003:08 1024 H2 7/10 10:03:08 1024 H2 10000:08 1024 H2 7/10 10:03:08 1024 H2 10000:08 1024 H2 7/10 10:03:08 1024 H2 10000:08 1024 H2 7/10 10:03:08 1024 H2 1024	10257 102577 102577 102577 102577 102577 102577 102577 102577	
● ●	H2 101 101 101 101 101 101 101 101 101 10	10250 102500 102500 102500 102500 102500 102500 102500 102500	
● ●	H2 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10	10201 10201	
	H2 101 101 101 101 101 101 101 101 101 10	10250 102500 102500 102500 102500 102500 102500 102500 102500	
	H2 101 07 0411 07041 07057 070 0410 0704 07057 0704 041 07057 0704 041 07057	10250 ・ 11590、2013年2015日 ・ 11590、2013年2015日 ・ CPU/扩展机架 ・ CPU/扩展机架 単元 ・ 控制器设置 ・ 控制器设置 内置EtherNat/IP端口设置 ・ 运动控制设置 物設置 和設置 和設置 和設置 和設置 ・ 2015日 ・ 180余	
	H2 101 101 101 101 1000 10000 1000 10000 1000 1000 1000 1000 10000 1000 1000 1000 1000 1	NUSSI ・ Happing All (2代)(1代) ・ CPU/方展机架 ・ CPU/方展机架 ・ CPU/方展机架 ・ CPU/方展机架 ・ CPU/方展机架 ・ 注動制路设置 、操作は受置 内置EtherNet/P時口设置 ・ 运动控制设置 和投音 名相對投資 本件投資 本件投資 ・ POUs ・ 接座	
	H2 101 101 101 101 1000 10000 1000 10000 1000 1000 1000 1000 1000 1000 1000 1000 1000 10	NUSSI ・ Hours AI 2010日日 ・ Hours AI 2010日日 ・ CPU/JT 展机架 ・ CPU/JT 展机架 ・ CPU/JT 展机架 ・ CPU/JT 展机架 ・ TESHBH 设置 内置EtherNet/IP端口设置 ・ 运动控制设置 和投置 和投置 和投置 この数据设置 を目的設置 ・ FOUS ・ JBIG	
● ●	1210101001011 120101010101 1201010100006 1202477101009306 1202477101009307 1202477101009307 120247710100337 120247710100337 120247710100337 120247710100336 120247710100336 120247710100336 1202477101009336 1202477101009336 1202477101009337 1202477101009337 1202477101009337 1202477101009337 1202477101009337 120247710100337 120247710100337 120247710100337 120247710100337 120247710100337 120247710100337 120247710100337 1202477101095731 12024771095731 12024771095731	NUMBER 24 12 41 12 41 12 41 ・ Hayan 25 42 42 42 42 42 42 42 42 42 42 42 42 42	

3) EtherCat 网络配置完成后,在 I/O 映射界面对模块创建或关联变量。

8. 技术规范



ENIEC61000-6-4:2019

ENIEC61000-6-2:2019

Manufacturer	:	ShenzhenMatriboxIntelligentTechnologyco.Ltd
ModelNumber	:	PROIO:MXIO4xx-xxxx-0xx0
Rating	:	DC24V
Address	:	36 th floor, block A, Building 11, Science and Technology Ecological park, Nanshan District, Shenzhen, China

9. 尺寸图

MatriXIO Pro 由耦合器、拓展模块及背板组成,采用标准 DIN 导轨安装, 规格为: TS35/7.5, 支持 IP20 防护等级。





- 网站: www.matribox.com
- 邮箱: support@matribox.com
- 地址:深圳市南山区深圳湾科技生态园 11 栋 A 座 36 层